

PODSTAWY ELEKTRODYNAMIKI – ĆWICZENIA

Semestr zimowy r. ak. 2018/2019

PIERWSZE ZAJĘCIA

1. Układ kartezjański, wektory jednostkowe – wersory.
2. Skalary, wektory, tensory.
3. Iloczyn skalarny, iloczyn wektorowy.
4. Konwencja sumacyjna Einsteina (KSE).
5. Delta Kroneckera (DK), sumowanie z deltą Kroneckera, ślad, inne przykłady.
6. Tensor Leviego-Civity (TLC), relacja sumacyjna dla dwóch tensorów.
7. Gradient, dywergencja, rotacja, iloczyn skalarny, iloczyn wektorowy – zapis z wykorzystaniem KSE, DK, TLC.

ZADANIA

I

1. Pokazać, że:
 - 1) $\operatorname{div} \operatorname{rot} \mathbf{A} = 0$,
 - 2) $\operatorname{rot} \operatorname{grad} f = 0$,
 - 3) $\operatorname{div} (\operatorname{grad} f \times \operatorname{grad} g) = 0$,gdzie wektor \mathbf{A} i skalary f i g – dowolne funkcje różniczkowalne.
2. Wyznaczyć wartość wyrażenia $\mathbf{B} \cdot (\nabla \times \mathbf{B})$, gdy $\mathbf{B} = y \mathbf{i} - x \mathbf{j} + 1 \mathbf{k}$, oraz gdy $\mathbf{B} = y \mathbf{i} + x \mathbf{j} + 1 \mathbf{k}$. Podać inne przykłady \mathbf{B} , takie że $\mathbf{B} \cdot (\nabla \times \mathbf{B}) \neq 0$.
3. Niech $\mathbf{A}(\mathbf{r})$ będzie wektorem o stałym kierunku. Udowodnić, że $\operatorname{rot} \mathbf{A}$ jest wektorem ortogonalnym do \mathbf{A} .
4. Wykazać tożsamości wektorowe (f, g oraz wektory \mathbf{A}, \mathbf{B} – dowolne funkcje różniczkowalne):
 - 1) $\operatorname{grad} fg = f \operatorname{grad} g + g \operatorname{grad} f$
 - 2) $\operatorname{div} f\mathbf{A} = f \operatorname{div} \mathbf{A} + \mathbf{A} \operatorname{grad} f$
 - 3) $\operatorname{rot} f\mathbf{A} = f \operatorname{rot} \mathbf{A} + (\operatorname{grad} f) \times \mathbf{A}$
 - 4) $\operatorname{div} \mathbf{A} \times \mathbf{B} = \mathbf{B} \operatorname{rot} \mathbf{A} - \mathbf{A} \operatorname{rot} \mathbf{B}$
 - 5) $\operatorname{grad} \mathbf{A} \cdot \mathbf{B} = \mathbf{A} \times \operatorname{rot} \mathbf{B} + \mathbf{B} \times \operatorname{rot} \mathbf{A} + (\mathbf{A} \cdot \nabla) \mathbf{B} + (\mathbf{B} \cdot \nabla) \mathbf{A}$
 - 6) $\operatorname{grad} \operatorname{div} \mathbf{A} = \operatorname{rot} \operatorname{rot} \mathbf{A} + \operatorname{div} \operatorname{grad} \mathbf{A}$
 - 7) $\operatorname{rot} \mathbf{A} \times \mathbf{B} = \mathbf{A} \operatorname{div} \mathbf{B} - \mathbf{B} \operatorname{div} \mathbf{A} + (\mathbf{B} \cdot \nabla) \mathbf{A} - (\mathbf{A} \cdot \nabla) \mathbf{B}$
5. Wyrzucić we współrzędnych kartezjańskich, cylindrycznych (walcowych) oraz sferycznych wektor wodzący \mathbf{r} oraz jego długość, wykorzystując wektory jednostkowe określone w tych układach współrzędnych.
6. Wyznaczyć współczynniki Lamego U, V, W oraz element objętości dt dla układów: kartezjańskiego, cylindrycznego (walcowego), sferycznego.
7. Obliczyć wektory jednostkowe wyrażone we współrzędnych kartezjańskich dla układu cylindrycznego (walcowego) oraz sferycznego. Wykazać ortogonalność tych wektorów. Określić skrętność (parzystość) układu.

PODSTAWY ELEKTRODYNAMIKI – ĆWICZENIA

Semestr zimowy r. ak. 2018/2019

8. Obliczyć grad $f(r)$, gdzie dowolna różniczkowalna funkcja $f(r)$ zależy tylko od długości wektora \mathbf{r} , we współrzędnych kartezjańskich, cylindrycznych (walcowych) oraz sferycznych.
9. Sprawdzić następujące operacje w różnych (kartezjańskim, cylindrycznym, sferycznym) układach współrzędnych:
- $$\text{grad } r^n = n r^{n-2} \mathbf{r}, \quad n=0,+1,+2,\dots, \quad \text{div } \mathbf{r}=3, \quad \text{rot } \mathbf{r}=0, \quad \text{div } \mathbf{w} = 2/r,$$
- $$\text{rot } \mathbf{w} = 0, \quad \text{gdzie } \mathbf{w} = \mathbf{r}/r.$$
10. Obliczyć grad $(\mathbf{e}\mathbf{r})$, grad $(\mathbf{e}\mathbf{r}/r^3)$, $(\mathbf{e}\cdot\nabla) \mathbf{r}$, div $(\mathbf{e}\times\mathbf{r})$, rot $(\mathbf{e}\times\mathbf{r})$, \mathbf{e} - stały wektor.
11. Obliczyć grad $(\mathbf{A}\cdot\mathbf{B})$, div $(f\mathbf{A})$, rot $(f\mathbf{A})$, gdy \mathbf{A} , \mathbf{B} i f zależą tylko od długości wektora \mathbf{r} .
12. Obliczyć we współrzędnych cylindrycznych i sferycznych: grad $f(r)$, $\Delta f(r)$, div $\mathbf{A}(r)$, rot $\mathbf{A}(r)$, funkcje $f(r)$ i $\mathbf{A}(r)$ zależą tylko od r ($r = \rho$ – dla współrzędnych cylindrycznych).
13. Pokazać, że

$$\frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} \left(r^2 \frac{\partial \Phi}{\partial r} \right) = \frac{1}{r} \frac{\partial^2}{\partial r^2} (r \Phi)$$

14. Wykazać, że dla współrzędnych walcowych $[\rho, \phi, z]$, $\nabla \ln \rho = \text{rot } \mathbf{k}\phi$, gdzie \mathbf{k} jest wersorem osi Z.
15. Wykazać, że dla dowolnej zamkniętej powierzchni $\oint d\boldsymbol{\sigma} = \mathbf{0}$.
16. Posługując się twierdzeniem Gaussa lub jego rozszerzeniami obliczyć całki

$$\mathbf{I} = \oint \mathbf{r} (\mathbf{A}\mathbf{n}) dS, \quad \mathbf{I} = \oint (\mathbf{A}\mathbf{r}) \mathbf{n} dS, \quad \text{gdzie } \mathbf{A} - \text{stały wektor, oraz } \mathbf{n} dS = d\mathbf{S}.$$

17. Posługując się twierdzeniem Gaussa wykazać dla dowolnych pól wektorowych \mathbf{A} i \mathbf{B} , który związek jest prawdziwy związek:

$$\int \nabla \cdot \mathbf{A} \mathbf{B} dV = \oint \mathbf{B} \mathbf{A} \cdot d\mathbf{S} \quad \text{czy} \quad \int \nabla \cdot \mathbf{A} \mathbf{B} dV = \oint \mathbf{A} \mathbf{B} \cdot d\mathbf{S}$$

$$\text{gdzie:} \quad (\nabla \cdot \mathbf{A} \mathbf{B})_i = \frac{\partial}{\partial x_j} (A_j B_i).$$

18. W sferycznym układzie współrzędnych znaleźć rozwiązanie równania Laplace'a zależne jedynie od jednej współrzędnej r .
19. Dana jest funkcja skalarna $f=x^2 + y^2 + z^2$ oraz pole wektorowe $\mathbf{A} = x\mathbf{i} + y\mathbf{j} + z\mathbf{k}$.
Obliczyć: Δf , $\Delta \mathbf{A}$, $\Delta(f\mathbf{A})$.
20. Obliczyć całkę krzywoliniową, $\oint \mathbf{A} d\mathbf{r}$ wzdłuż
- okręgu o promieniu a , dla $\mathbf{A} = x\mathbf{i} - y\mathbf{j} + z\mathbf{k}$,
 - boków kwadratu, którego wierzchołki znajdują się w punktach $(1,0)$, $(0,1)$, $(-1,0)$, $(0,-1)$, dla $\mathbf{A} = \mathbf{i} \sin y + \mathbf{j} (x \cos y)$.

W obu przypadkach sprawdzić, że rot $\mathbf{A}=0$. Znaleźć taką funkcję U , że grad $U = \mathbf{A}$. Sprawdzić wynik za pomocą twierdzenia Stokesa.

PODSTAWY ELEKTRODYNAMIKI – ĆWICZENIA

Semestr zimowy r. ak. 2018/2019

21. Niech wektor $\mathbf{v} = [a(x_0 - x) + b(z_0 - z)] \mathbf{j}$, gdzie a, b, x_0, z_0 – stałe. Wyznaczyć rotację wektora \mathbf{v} .

22. Znaleźć dywergencję i rotację pola wektorowego:

- a). $\mathbf{A} = (x + y) \mathbf{i} + (y + 2x) \mathbf{j} + (z + xy) \mathbf{k}$, b). $\mathbf{A} = (x \mathbf{i} + y \mathbf{j}) / (x^2 + y^2)$,
 c). $\mathbf{A} = yz \mathbf{i} - zx \mathbf{j} + xy \mathbf{k}$, d). $\mathbf{A} = \sin x \cosh y \mathbf{i} - \cos x \sinh y \mathbf{j} + (x + y) \mathbf{k}$,
 e). $\mathbf{A} = \sin x \sinh y \mathbf{i} - \cos x \cosh y \mathbf{j} + xy \mathbf{k}$, f). $\mathbf{A} = (z - y) \mathbf{i} + (x - y) \mathbf{j} + (x - y) \mathbf{k}$.

Określić jakie są to wektory: biegunowy (polarny), osiowy (aksjalny), lub inne.

II.

1. Obliczyć następujące całki:

- a. $\int_2^6 (3x^3 - 2x - 1) \delta(x - 3) dx$, b. $\int_0^5 \cos x \delta(x - \pi) dx$,
 c. $\int_0^3 x^3 \delta(x + 1) dx$, d. $\int_{-\infty}^{+\infty} \ln(x + 3) \delta(x + 2) dx$

2. Wykazać, że $\delta(kx) = \frac{1}{|k|} \delta(x)$ oraz $\int_0^{\infty} \delta(x) dx = \frac{1}{2}$.

3. Obliczyć następujące całki:

- a. $\int_0^3 x^3 \delta(x - 3) dx$ b. $\int_{-2}^2 (2x + 3) \delta(3x) dx$, c. $\int_0^2 (x^3 + 3x + 2) \delta(1 - x^2) dx$,
 d. $\int_{-1}^1 9x^2 \delta(3x^2 - 2) dx$ e. $\int_{-\infty}^a (3x^3 + ax - b) \delta(x - b) dx$

4. Wykazać, że ($\varepsilon > 0$)

$$\frac{1}{\pi} \int_0^{\infty} e^{-\varepsilon k} \cos kx dk = \frac{1}{\pi} \frac{\varepsilon}{\varepsilon^2 + x^2}$$

5. Obliczyć granice $\varepsilon \rightarrow 0$ ($\varepsilon > 0$), gdy $x = 0$ albo $x \neq 0$, oraz całkę

$$\int_{-\infty}^{\infty} \delta(x, \varepsilon) dx$$

dla 1) $\delta(x, \varepsilon) = \frac{1}{\pi} \frac{\varepsilon}{\varepsilon^2 + x^2}$, 2) $\delta(x, \varepsilon) = \frac{\exp(-x^2/\varepsilon)}{\sqrt{\pi \varepsilon}}$,

oraz granicę $n \rightarrow \infty$, gdy $x = 0$ albo $x \neq 0$ dla $\delta(x, n) = \frac{(2n-1)!!}{2^n (n-1)!} \cosh^{-2n} x$. Wykorzystać wzór

Stirlinga $n! \approx n^n e^{-n}$.

PODSTAWY ELEKTRODYNAMIKI – ĆWICZENIA

Semestr zimowy r. ak. 2018/2019

6. Korzystając z definicji transformaty Fouriera (prostej i odwrotnej) pokazać, że

$$\delta(x) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} e^{ikx} dk, \text{ oraz korzystając z tej relacji wykazać, że } \delta(x) = \lim_{k \rightarrow \infty} \frac{1}{\pi} \frac{\sin kx}{x}.$$

7. Wykorzystując rozwiązania równania falowego d'Alemberta wyznaczyć relatywistyczny 4-potencjał $A^\mu(\mathbf{r}, t) = [\varphi(\mathbf{r}, t), \mathbf{A}(\mathbf{r}, t)]$ (potencjał Liénarda-Wiecherta) wytwarzany przez jeden

ładunek punktowy e wykonujący zadany ruch, określony równaniem $\mathbf{r}' = \mathbf{r}_0(t')$. Najpierw przyjmując, że $\mathbf{r}_0(t) = \mathbf{r}$, wykazać związek:

$$\delta\left(t - t' + \frac{1}{c}|\mathbf{r} - \mathbf{r}_0(t')|\right) = \frac{\delta(t - t')}{\frac{d}{dt'}\left[t' - t + \frac{1}{c}|\mathbf{r} - \mathbf{r}_0(t')|\right]}.$$

III

1. Na podstawie wzorów transformacji Lorentza określających przejście czterowektora A^μ w czterowektor A'^μ wyznaczyć:

- 1) zależności dla dylatacji czasu,
- 2) zależności dla skrócenia odległości, tzw. skrócenia Lorentza-Fitzgeralda,
- 3) relatywistyczne prawo składania prędkości.

2. Wykazać, że element czaso-przestrzeni $d\Omega = cdtdxdydz$ jest niezmiennikiem (inwariantem) transformacji Lorentza.

3. Wykonać transformacje Lorentza dla:

- 1) czterowektora prądu,
- 2) czterowektora falowego.

4. Wykazać, że ładunek q zawarty w przestrzeni V jest niezmiennikiem transformacji Lorentza.

5. Czas własny rozpadu mezonów π^+ wynosi $t_w = 2,2 \cdot 10^{-8}$ s. Jakie są czasy rozpadu t_r tych cząstek poruszających się z prędkościami ($\beta = v/c$) $\beta = 0,6$; $0,886$; $0,99$? Jakie drogi l_r przeleczą te cząstki w czasie t_r ? Jakie byłyby drogi l_n , gdyby nie uwzględniać dylatacji czasu?

6. Ziemia krąży wokół Słońca z prędkością $v = 3 \cdot 10^4$ m/s. Obliczyć o ile sekund ulega skrócenia czas ziemski po 100 okrążeniach Ziemi wokół Słońca. Przyjąć $c = 3 \cdot 10^8$ m/s.

7. Uwzględniając, że transformacja obrotu C_α^β w 4-wymiarowej przestrzeni to transformacja liniowa taka, że: $A_\alpha = C_\alpha^\beta A'_\beta$ i $A^\alpha = C_\beta^\alpha A'^\beta$, oraz że kwadrat 4-wektora $A_\alpha A^\alpha$ jest inwariantem dla transformacji obrotu ($A_\alpha A^\alpha = A'_\beta A'^\beta$) wykazać, że spełniona jest relacja ortogonalności: $C_\alpha^\gamma C_\gamma^\beta = \delta_\alpha^\beta$.

8. Na podstawie poprzedniego zadania wykazać, że: $A'_\alpha = C_\beta^\alpha A_\beta$ i $A'^\alpha = C_\beta^\alpha A^\beta$, oraz z faktu, że kwadrat 4-wektora $A'_\alpha A'^\alpha$ jest inwariantem dla transformacji obrotu ($A'_\alpha A'^\alpha = A_\beta A^\beta$) wykazać, że spełniona jest druga relacja ortogonalności: $C_\alpha^\gamma C_\gamma^\beta = \delta_\alpha^\beta$.

9. Uwzględniając transformacje liniowe $A_\alpha = C_\alpha^\beta A'_\beta$, $A^\alpha = C_\beta^\alpha A'^\beta$, $A'_\alpha = C_\beta^\alpha A_\beta$, $A'^\alpha = C_\beta^\alpha A^\beta$ oraz relacje ortogonalności: $C_\alpha^\gamma C_\gamma^\beta = \delta_\alpha^\beta$ oraz $C_\alpha^\gamma C_\beta^\gamma = \delta_\alpha^\beta$ pokazać, że $\frac{\partial}{\partial x_\alpha} = C_\beta^\alpha \frac{\partial}{\partial x'_\beta}$

oraz $\frac{\partial}{\partial x'_\alpha} = C_\beta^\alpha \frac{\partial}{\partial x_\beta}$.

PODSTAWY ELEKTRODYNAMIKI – ĆWICZENIA

Semestr zimowy r. ak. 2018/2019

10. Wykazać, że wyrażenia postaci: $\frac{\partial A_\alpha}{\partial x_\alpha}$, oraz równanie ciągłości $\frac{\partial j^\lambda}{\partial x^\lambda} = 0$ i cechowanie Lorentza $\frac{\partial A_\alpha}{\partial x_\alpha} = 0$ są niezmiennicze względem transformacji grupy obrotów w czasoprzestrzeni, j^λ – 4-wektor prądu.

11. Sprawdzić niezmienniczość względem transformacji grupy obrotów w czasoprzestrzeni relatywistycznego równania Newtona (dla naładowanej cząstki w polu elektromagnetycznym, uwzględniając siłę Lorentza) $\frac{d p^\mu}{d s} = \frac{e}{c} F^{\mu\nu} u_\nu$.

12. Wykazać niezmienniczość równań Maxwella względem transformacji grupy obrotów w czasoprzestrzeni (zadanie 9) wykorzystując 4-wymiarową postać równań Maxwella:

$$e^{\kappa\lambda\mu\nu} \frac{\partial}{\partial x^\lambda} F_{\mu\nu} = 0 \quad \text{oraz} \quad \frac{\partial F^{\mu\nu}}{\partial x^\nu} = -\frac{4\pi}{c} j^\mu,$$

gdzie $F^{\mu\nu}$ – 4-tensor pola elektromagnetycznego, j^μ – 4-wektor prądu.

13. Wykazać niezmienniczość różniczkowych równań ciągłości dla gęstości energii i gęstości pędu pola elektromagnetycznego względem transformacji grupy obrotów w czasoprzestrzeni wykorzystując ich 4-wymiarowe postaci:

$$\frac{\partial T^{\mu\nu}}{\partial x^\nu} = -\frac{1}{c} F^{\mu\nu} j_\nu,$$

gdzie $T^{\mu\nu}$ – 4-tensor energii i pędu pola elektromagnetycznego.

14. Wykazać, że wyrażenia postaci: $F_{\mu\nu} F^{\mu\nu}$ i $F_{\kappa\lambda} \varepsilon^{\kappa\lambda\mu\nu} F_{\mu\nu}$ są niezmiennikami względem transformacji grupy obrotów.
15. Wykazać, że równanie falowe d'Alemberta

$$\frac{\partial^2 A^\mu}{\partial x^\nu \partial x_\nu} = \frac{4\pi}{c} j^\mu, \quad \text{gdzie } A^\mu = [\varphi, \mathbf{A}]$$

jest niezmiennicze względem transformacji grupy obrotów.

16. Zakładając, że obrót zachodzi tylko w płaszczyźnie $x^0 x^1$ zdefiniować postać tensora transformacji obrotu C_α^β , oraz wykorzystując relacje ortogonalności $C^\gamma_\alpha C_\gamma^\beta = \delta_\alpha^\beta$ i $C_\alpha^\gamma C^\beta_\gamma = \delta_\alpha^\beta$ wyznaczyć jawną postać szczególnej transformacji Lorentza. Przyjąć, że $\frac{C_0^1}{C_0^0} = \beta$ oraz zasadę, że zmiana znaku elementów tensora C_α^β zachodzi tylko przy podnoszeniu lub opuszczaniu indeksów przestrzennych (1,2,3).

IV

1. Pokazać, że gdy pole $\mathbf{H} = H \mathbf{k}$ to $\mathbf{A} = Hx \mathbf{j}$ lub $\mathbf{A} = -Hy \mathbf{i}$, oraz że gdy $\mathbf{E} = E \mathbf{i}$ to $\varphi = -Ex$, gdzie pola H i E są stałe i jednorodne.

PODSTAWY ELEKTRODYNAMIKI – ĆWICZENIA

Semestr zimowy r. ak. 2018/2019

2. Znaleźć potencjały i rozważyć ich cechowanie we współrzędnych kartezjańskich i cylindrycznych a). $\mathbf{H} = H\mathbf{z}$, $H = \text{const}$ b). $\mathbf{H} = bt\mathbf{z}$, $b = \text{const}$.
3. Wyznaczyć energię potencjalną U jednorodnie naładowanej sfery o promieniu R i całkowitym ładunku Q . ($U = Q^2/2R$)
4. Wykorzystując wynik zad. 3 wyznaczyć energię potencjalną układu dwóch naładowanych cząstek – kul o promieniach r i R , i ładunkach q i Q , znajdujących się w odległości $\rho > r + R$.
5. Wykazać, że w nieskończonym ośrodku (nieograniczonym) o skończonej (niezerowej) konduktywności σ nie może istnieć trwały i stały w czasie rozkład ładunków elektrycznych (wykorzystać $\mathbf{j} = \sigma\mathbf{E}$ - prawo Ohma).

6. Wykazać, że dla stałego pola magnetycznego $\mathbf{H} = H\mathbf{z}$ zamkniętego w nieskończonym solenoidzie o promieniu R , potencjał we współrzędnych cylindrycznych wyraża się następująco:

$$A_\rho = A_z = 0 \quad \text{oraz} \quad A_\phi = \frac{H}{2} \left[\frac{\rho}{2} Y(R - \rho) + \frac{R^2}{\rho} Y(\rho - R) \right], \quad \text{gdzie } Y(x) \text{ oznacza funkcję Heaviside'a.}$$

Wyznaczyć natężenie pola magnetycznego wewnątrz i na zewnątrz solenoidu.

7. Pokazać, że jeżeli wielkości fizyczne są określone za pomocą funkcji zespolonych np.

$\mathbf{E}(t) = \mathbf{E}_0 e^{-i\omega t}$ oraz $\mathbf{H}(t) = \mathbf{H}_0 e^{-i\omega t}$, gdzie \mathbf{E}_0 i \mathbf{H}_0 są stałymi zespolonymi wektorami, to średnia po czasie z iloczynu skalarnego ich części rzeczywistych wyraża się następująco:

$$\overline{\text{Re} \mathbf{E}(t) \cdot \text{Re} \mathbf{H}(t)} = \frac{1}{2} \text{Re} \mathbf{E}_0 \cdot \mathbf{H}_0^*, \quad \text{w szczególności} \quad \overline{\text{Re} \mathbf{E}(t) \cdot \text{Re} \mathbf{E}(t)} = \frac{1}{2} |\mathbf{E}_0|^2.$$

8. Pole elektryczne w betatronie wyraża się wzorem $\mathbf{E} = \mathbf{z} kt/\rho$, k – stała, t – czas, ρ – współrzędna cylindryczna. Obliczyć pole magnetyczne. Sprawdzić, że \mathbf{H} jest bezźródłowe i wirowe ($\text{div} \mathbf{H} = 0$, $\text{rot} \mathbf{H} \neq 0$). Znaleźć potencjały dla pól \mathbf{E} i \mathbf{H} .
9. Określić długość fali fotonu, którego energia odpowiada relatywistycznej energii spoczynkowej masy Ziemi.
10. Wyznaczyć potencjał i natężenie w punkcie P od jednorodnie naładowanego odcinka o zadanej długości l .
11. Fala płaska o częstotliwości ω rozchodzi się w próżni w kierunku \mathbf{n} :

$\mathbf{n} = (\mathbf{i} + 2\mathbf{j} + 3\mathbf{k})/\sqrt{14}$. Wiedząc, że \mathbf{E} jest równoległe do płaszczyzny XY znaleźć równanie opisujące wektory fali \mathbf{E} i \mathbf{H} oraz \mathbf{A} .

12. Wypisać potencjał zespolony W jednorodnego pola elektrycznego o natężeniu \mathbf{E} . Rozpatrzyć przypadek szczególny pola elektrycznego wytwarzanego przez powierzchnię o gęstości powierzchniowej ładunku σ .
13. Wykorzystując wzór $\mathbf{m} = \frac{1}{2} \sum \mathbf{er} \times \mathbf{v}$ wyznaczyć moment magnetyczny kołowej ramki o promieniu R , w której płynie prąd o natężeniu I .
14. Wypisać równanie różniczkowe, które spełnia potencjał $V = q \exp(-r/a)/r$. Wielkości q i a stałe.
15. Znaleźć potencjał i siłę Coulomba w n -wymiarowej przestrzeni. Objętość n -wymiarowej kuli wynosi $\Omega_n = R^n \pi^{n/2} / (n/2)!$, powierzchnia jest równa $S_n = d\Omega_n/dR$. Ponadto $(1/2)! = \sqrt{\pi}$.
16. Rozwiązać równanie różniczkowe opisujące precesję Larmora

$$\frac{d\mathbf{M}}{dt} = -\boldsymbol{\Omega} \times \mathbf{M}, \quad \text{gdzie} \quad \boldsymbol{\Omega} = \frac{e}{2mc} \mathbf{H} \quad \text{jest częstotnością Larmora.}$$

V

1. Niech $Y(x)$ oznacza funkcję Heaviside'a. Obliczyć w sensie teorii dystrybucji:

PODSTAWY ELEKTRODYNAMIKI – ĆWICZENIA

Semestr zimowy r. ak. 2018/2019

a). $(\frac{d}{dx} - k) Y(x) e^{kx}$, b). $(\frac{d^2}{dx^2} + q^2) Y(x) \sin(qx)/q$, c). $\frac{d^m}{dx^m} Y(x) \frac{x^{m-1}}{(m-1)!}$.

2. Obliczyć w sensie teorii dystrybucji wszystkie pochodne $\frac{d^k}{dx^k} |x|$ funkcji $|x|$.
3. Wykazać, że $(\partial/\partial x + i \partial/\partial y)/(x + iy) = 2\pi \delta(x + iy)$.
4. Wykazać, że dla n -wymiarowej przestrzeni \mathbb{R}^n :

$$\Delta \frac{1}{r^{n-2}} = 0 \quad \text{dla } r \neq 0, \quad \text{gdzie } \Delta = \frac{\partial^2}{\partial x_1^2} + \dots + \frac{\partial^2}{\partial x_n^2} \quad \text{oraz } r = \sqrt{x_1^2 + \dots + x_n^2}.$$

5. Wyznaczyć postać wyrażenia:

$$\Delta \frac{1}{r^{n-2}} = -(n-2) S_n \delta(\mathbf{r}) \quad \text{dla } n = 2,$$

gdzie $S_n = 2\pi^{\frac{n}{2}} / \Gamma(\frac{n}{2})$ jest powierzchnią n -wymiarowej sfery.

6. Przykłady z podręcznika III: rozdz. IX, § 2, s. 263, przykłady 1, 2, 3, 4 oraz rozdz. IX, § 4, s. 266, przykłady 1, 2, gdzie $t = t' + \frac{1}{c} |\mathbf{r} - \mathbf{r}_0(t')|$.

7. Szereg trygonometryczny $\sum_{k=1}^{\infty} \frac{\sin kx}{k}$ jest zbieżny w klasycznym sensie do funkcji okresowej

$\frac{\pi - x}{2}$ o okresie 2π , określonej dla $0 < x < 2\pi$. Wykorzystując funkcję Heaviside'a $Y(x)$ zapisz rezultat sumowania szeregu dla dowolnego x , $-\infty < x < \infty$. Znajdź pochodną dystrybucyjną tej funkcji.

TEMATY DO OPRACOWANIA

1. Funkcje pola
I – § 9 rozdz. 68, 69, 70, 71, 72, 73, 74 s. 205-214
2. Funkcje pola we współrzędnych krzywoliniowych
I – § 8 rozdz. 66, 67 s. 190-192, I - § 14 rozdz. 103, 104 s. 305-309
3. Funkcje pola we współrzędnych krzywoliniowych c.d.
I – § 14 rozdz. 105, 106, 107 s. 309-314
4. Funkcje pola we współrzędnych krzywoliniowych przykłady
I – § 14 przykład 1, 2, 3, 4 s. 314-316
5. Dywergencja
I – § 11 rozdz. 78, 79, 82 s. 231-236 i 238-240
6. Wzory Greena i niezmienniki pola
I – § 11 rozdz. 80 i 83 s. 236-237 i 240-242
7. Rotacja (tylko na płaszczyźnie)
I – § 12 rozdz. 84-85 i 88-89 s. 251-255 i 258-262
8. Funkcja delta Diraca

PODSTAWY ELEKTRODYNAMIKI – ĆWICZENIA

Semestr zimowy r. ak. 2018/2019

II – rozdz. 1.5 s. 65-69, 70-71,

III – § 12 rozdz. 1 s. 34-39, III - dodatek 6 s. 437-442

9. Równanie Poissona i jego rozwiązanie

I – § 14 rozdz. 111 s. 288-292

10. Prędkość światła

IV – par. 42-3 s. 403-407, V – rozdz. 12.4 s. 581-589

<https://www.youtube.com/watch?v=abggCsJx4SE>

11. Doświadczenie Michelsona i Morleya; przestrzeń czterowymiarowa

III – rozdz. 12, § 1 – 2 s. 307-309, V – rozdz. 12.5 s. 600-604 (przykład)

12. Interwał czasoprzestrzenny – niezmiennik transformacji

VI – rozdz. 1 § 2 s. 14-18

L I T E R A T U R A

- I E. Karaśkiewicz – zarys teorii wektorów i tensorów
 - II D.J. Griffiths – Podstawy elektrodynamiki
 - III M. Suffczyński – elektrodynamika
 - IV D. Holliday, R. Resnick – fizyka t. II
 - V W. Bolton – zarys fizyki, cz. 2
 - VI L.D. Landau, E.M. Lifszic – teoria pola – fizyka teoretyczna

 - VII L.D. Landau, E.M. Lifszic – krótki kurs fizyki teoretycznej, tom 1 mechanika, elektrodynamika
- Uzupełnienia:
- VIII J.D. Jackson – elektrodynamika klasyczna
 - IX B. Konorski – elementy teorii względności, relatywistycznej mechaniki i elektrodynamiki
 - X J. Górski, S. Brychczy, T. Czarliński, B. Głowczyńska, D. Węglowska W. Woźniak – wybrane działy matematyki stosowanej
 - XI L.G. Grieczko, W.I. Sugarow, O.F. Tomasiewicz, A.M. Fiedorcienko – zadania z fizyki teoretycznej
 - XII A. Januszajtis – fizyka dla politechnik, t. I cząstki
 - XIII A. Januszajtis – fizyka dla politechnik, t. II pola
 - XIV F. Rohrilch – klasyczna teoria cząstek naładowanych
 - XV A.L. Fetter, J.D. Walecka – kwantowa teoria układów wielu cząstek
 - XVI I.N. Bronsztejn, K.A. Siemiendajew – Matematyka poradnik encyklopedyczny
 - XVII B.F. Schulz – Wstęp do ogólnej teorii względności
 - XVIII K.A. Meissner – Klasyczna teoria pola
 - XIX R. Sikora – teoria pola elektromagnetycznego

Prowadzący zajęcia: Prof. dr hab. inż. Ryszard Gonczarek